

Сведения о члене экспертной комиссии

1	ФИО (полностью)	Соколов Сергей Михайлович
2	Дата рождения (полная)	27.03.1954 гр.
3	Гражданство	Российская Федерация
4	Ученая степень (с указанием шифра специальности научных работников, по которой защищена диссертация)	д.ф.-м.н., 05.16.05
5	Ученое звание (по кафедре, специальности)	Профессор
6	Место работы:	
	Почтовый индекс, адрес, web-сайт, электронный адрес организации	125047, Москва, Миусская пл., д.4, ИПМ им. М.В.Келдыша РАН, http://www.keldysh.ru , office@keldysh.ru
	Полное наименование организации в соответствии с уставом	Федеральное государственное учреждение «Федеральный исследовательский центр Институт прикладной математики им. М.В. Келдыша Российской академии наук»
	Ведомственная принадлежность организации	Министерство образования и науки Российской Федерации
	Тип организации	Федеральное государственное учреждение
	Наименование подразделения	«Механика и управление движением робототехнических систем»
	Должность	Заведующий сектором
7	Основные публикации в области диссертационного исследования для членов, представляющих технические науки: не менее 7 научных статей за последние 5 лет из Перечня ВАК, из которых не менее 2-х в Scopus/WoS	
	<p>1. Соколов С.М. Сравнительный анализ степени автономности робототехнических комплексов // Известия ЮФУ. Технические науки. 2023. № 1 (231). С. 65-76.</p> <p>2. Власов С.О., Гладышев А.И., Богуславский А.А., Соколов С.М. Решение задачи обнаружения объекта с помощью нейросетевых технологий // Препринты ИПМ им. М.В. Келдыша. 2023. № 16. С. 1-27.</p> <p>3. Агеев А.В., Богуславский А.А., Соколов С.М. Планирование заданий в бортовой вычислительной системе // Препринты ИПМ им. М.В. Келдыша. 2023. № 43. С. 1-27.</p> <p>4. Соколов С.М. Онтологический подход в создании робототехнических комплексов с повышенной степенью автономности // Известия ЮФУ. Технические науки. 2022. № 1 (225). С. 42-59.</p> <p>5. Соколов С.М., Богуславский А.А., Романенко С.А. Реализация алгоритмов обработки зрительных данных на бортовых вычислительных ресурсах // Робототехника и техническая кибернетика. 2021. Т. 9. № 2. С. 106-111.</p> <p>6. Соколов С.М., Богуславский А.А., Романенко С.А. Программно-аппаратные средства для бортовых систем информационного обеспечения подвижных средств с использованием СТЗ // Известия ЮФУ. Технические науки. 2020. № 1 (211). С. 246-257.</p> <p>7. Sokolov S.M., Boguslavsky A.A., Trifonov O.V., Sazonov V.V. Mathematical model of a testbed for accelerometer trials // Mathematical Models and Computer Simulations. 2019. V. 11. № 6. С. 951-963. DOI 10.1134/S2070048219060188 (SCOPUS)</p> <p>8. Sokolov, S.M., Beklemishev, N.D., Boguslavsky, A.A. Coordinated use of visual odometry and landmarks for navigation of mobile ground vehicles // International Archives of the Photogrammetry, Remote Sensing and Spatial Information Sciences - ISPRS Archives, 2021, 54(2/W1), pp. 201-205. DOI 10.5194/isprs-archives-XLIV-2-W1-2021-201-2021 (SCOPUS)</p> <p>9. Sokolov, S., Boguslavsky, A. Computer networking for management information system of unmanned vehicles // International Conference on Transparent Optical Networks, 2020, 2020-July, 9203387. DOI 10.1109/ICTON51198.2020.9203387 (SCOPUS)</p>	

10. Беклемишев Н.Д., Богуславский А.А., Беляев М.Ю., Волков О.Н., Сазонов В.В., Соколов С.М., Софинский А.Н. Исследование колебаний элементов конструкции космической станции по видеоинформации. // Космические исследования, 2021, т. 59, 2021, № 3, с. 218-234. DOI: 10.31857/S002342062103002X (РИНЦ, ВАС, WoS, Scopus – переводная версия)

11. Beklemishev N.D., Boguslavskii A.A., Belyaev M.Yu., Volkov O.N., Sazonov V.V., Sokolov S.M., Sofinskii A.N. A Study of Vibrations of Space Station Structure Elements on the Basis of Video Information. // Cosmic Research, 2021, Vol. 59, No. 3, pp. 183-198. DOI: 10.1134/S0010952521030023

8	Контактный телефон члена экспертной комиссии (желательно мобильный)
9	Адрес электронной почты